

# Conduite et prise en main de robot ABB

**ROBOTIQUE**

## PUBLIC

- Opérateur, régléur, conducteur de ligne

## OBJECTIFS

L'objectif du stage est d'acquérir toutes les compétences pour assurer la conduite d'un robot ABB en toute sécurité.

## PRE-REQUIS

Aucun

## ORGANISATION

Durée : 2 jours

## PROGRAMME

### Vue d'ensemble :

Description robot, armoire, pupitre.

### Pilotage manuel :

Déplacement manuel du robot en axe/axe, linéaire et réorientation.

Utilisation d'un référentiel outil, objet et de la fonction d'alignement.

### Exécution et reprise de cycle :

Exécution du programme.

Modification du % vitesse.

Reprise après un arrêt.

Exécution d'une routine seule.

### Trajectoire :

Création de routine.

Ajout d'instruction de mouvement.

Modification de point.

Utilisation de fonctions de décalage.

Sauvegarde.

Vérification de la géométrie robot. : connaître le principe de la calibration

### Entrées/Sorties :

Visualisation des signaux d'entrées/sorties du programme