

Utilisation Robot et Programmation de base ABB

ROBOTIQUE

PUBLIC

- Intégrateur, maintenance

OBJECTIFS

Acquérir les compétences permettant de déplacer un robot ABB en toute sécurité, de créer ou modifier une trajectoire simple sur un robot ABB

PRE-REQUIS

Savoir situer un objet dans l'espace par rapport à différents repères ordonnés

ORGANISATION

Durée : 5 jours

PROGRAMME

Vue d'ensemble :

- o Description du robot, de l'armoire, du pupitre de programmation.
- o Etude des différents modes de marches.

Pilotage manuel :

- o Déplacement manuel du robot en axe/axe, linéaire et réorientation.
- o Déverrouillage de la supervision de mouvement.

Les repères :

- o Création et utilisation d'un référentiel outil.
- o Création et utilisation d'un référentiel objet.
- o Utilisation de fonctions de décalage.

Programmation :

- o Principe de base: architecture et création d'un programme, de module, de routine, et de données.
- o Exécution du programme, d'une routine seule.
- o Sauvegardes et chargements totales ou partiels.
- o Vérification de la bonne géométrie robot.

Trajectoire :

- o Les différentes instructions de mouvement.
- o Création et modification de trajectoire.
- o Optimisation des paramètres de mouvement.

Les Entrées/Sorties :

- o Configuration et visualisation des signaux.
- o Utilisation des instructions de base permettant l'activation, désactivation des signaux.

Instructions de base :

- o Attentes, choix, répétition, affectation...
- o Affichage de message d'information, de choix sur l'écran.