



## STAGE P5 / PROGRAMMATION IRC5

FORMATIONS LABELLISEES



### PUBLIC

Toute personne impliquée dans la programmation, la conception, l'étude ou la mise en service d'un robot industriel. Ce stage s'adresse également aux opérateurs de production ayant besoin des notions de base de programmation du robot.

### OBJECTIFS

Ce stage a été préparé par ABB pour apprendre à utiliser un robot dans ses fonctions basiques. Il apprend aux participants à réaliser des programmes qui sont une première étape vers la conception d'applications intéressantes et utilisables sur votre installation.

### PRE-REQUIS

Savoir communiquer avec des menus présentés sur un écran tactile  
Savoir situer un objet dans l'espace par rapport à différents repères orthonormés.

### POSITIONNEMENT

Lien de positionnement

### DUREE

Durée : 5 jours  
Lieu : Site de Dijon

### EVALUATION DES ACQUIS

### MOYENS PEDAGOGIQUES

Le matériel utilisé pour ce stage correspondra à la génération de robot et la version d'armoire installée dans votre atelier. Les stagiaires disposeront d'une armoire et d'un robot pour 2 personnes au maximum, permettant ainsi un partage d'expérience et une réelle prise en main des équipements.

### NOMBRE DE STAGIAIRES/SESSION

Mini : 2 / Maxi : 4

### PROGRAMME

#### Vue d'ensemble :

Description du robot, de l'armoire, du pupitre de programmation  
Étude des différents modes de marche, en manuel ou en automatique.

#### Pilotage manuel :

Déplacement manuel du robot en axe/axe, linéaire et réorientation  
Déverrouillage de la supervision de mouvement.

#### Repères :

Création et utilisation d'un référentiel outil  
Création et utilisation d'un référentiel objet  
Utilisation de fonctions de décalage.

#### Programmation :

Principe de base : architecture et création d'un programme, de module, de routine, et de données  
Exécution du programme, d'une routine seule  
Sauvegardes et chargements totaux ou partiels  
Vérification de la bonne géométrie robot.

#### Trajectoire :

Différentes instructions de mouvement  
Création et modification de trajectoire  
Optimisation des paramètres de mouvement.

#### Entrées/Sorties :

Configuration et visualisation des signaux  
Utilisation des instructions de base permettant l'activation, désactivation des signaux.

#### Instructions de base :

Attentes, choix, répétition, affectation...  
Affichage de messages d'information, de choix sur l'écran  
Présentation des possibilités de RobotStudio Online.

V0-2018

Pôle formation UIMM Bourgogne 21-71

75, grande rue Saint-Cosme – BP 90007 – 71102 Chalon/Saône cedex  
10, allée André Bourland – BP 87401 – 21074 Dijon cedex

www.formation-industries-2171.com