

### PUBLIC

Opérateurs

### OBJECTIFS

L'objectif du stage est d'acquérir toutes les compétences pour assurer la conduite d'un robot KUKA en toute sécurité

### PRE-REQUIS

Aucun

### POSITIONNEMENT

Lien de positionnement

### DUREE

Durée : 2 jours

Lieu : Site de Dijon ou en entreprise

### EVALUATION DES ACQUIS

Test de fin de stage

Certificat remis à l'issue de la formation

### MOYENS PEDAGOGIQUES

Version logicielle KSS 8.x (KR C4)

### NOMBRE DE STAGIAIRES/SESSION

Mini : 3 / Maxi : 6

### PROGRAMME

- **Sécurité lors de l'utilisation d'un robot KUKA**

Reconnaître et éviter les dangers lors de la manipulation d'un robot  
Vue d'ensemble des dispositifs de sécurité lors de l'utilisation des robots

- **Connaissance de base sur le fonctionnement d'un robot KUKA**

Présentation succincte du système robot

- **Bouger le robot manuellement**

Dégager le robot de façon sécuritaire en axe par axe

Dégager le robot de façon sécuritaire en repères World, Base ou Tool

- **Exécuter des programmes en modes manuel et automatique**

Choisir et sélectionner le mode de fonctionnement approprié

Réaliser la coïncidence de blocs

Sélectionner, démarrer et exécuter des programmes robot

Exécuter un programme depuis un automate

Relancer un programme après un défaut

- **Communication homme machine**

Lire et interpréter les messages du système

Afficher la position actuelle du robot

- **Principe de la calibration et de la vérification de calibration**