



MISE EN ŒUVRE LOGICIEL DE SIMULATION ROBOGUIDE - ROBGA



PUBLIC

Automaticiens, roboticiens, programmeurs

OBJECTIFS

Etre capable d'utiliser le logiciel de simulation ROBOGUIDE pour créer une cellule robotisée virtuelle

PRE-REQUIS

Connaissance langage TPE (stage réf. TPEB)

POSITIONNEMENT

Une évaluation est effectuée avant la formation

DUREE

Durée : 3 jours

Lieu : Site de Dijon ou en entreprise

EVALUATION DES ACQUIS

Le suivi et l'évaluation du stagiaire se déroule durant les travaux pratiques, cas concrets et mises en situation. Une évaluation finale portant sur l'action et les acquis de la formation est faite en fin de stage via QCM.

Chaque stagiaire peut à tout moment avoir des approfondissements, explications supplémentaires ou demander des informations plus appliquées à son domaine d'activité.

NOMBRE DE STAGIAIRES/SESSION

Mini : 3 / Maxi : 6

PROGRAMME

- Présentation générale du logiciel et de son interface
- Création d'un environnement industriel et mise en place du (des) bras robotisé(s)
- Etudes des fonctions de programmation (émulation du boîtier de commande virtuel)
- Etudes des fonctions de contrôle de collisions et contrôle d'interférences
- Etude des fonctions avancées de simulation (simulation via Virtual Panel, fonctions Trace et Profiler, chaînage de trajectoires, utilisation des cibles « Target », etc.)
- Transfert de fichiers de simulation sur le robot (Roboguide ↔ Robot FANUC)

MOYENS PEDAGOGIQUES

Le stage se déroule alternativement dans une salle de formation équipée de tableau interactif pour les informations théoriques et sur stations PC/Robot pour l'application pratique.

Moyens matériels & pédagogiques :

- PC équipés du logiciel Roboguide (dernière version)
- Robots disponibles pour les transferts de simulation réalisée en TP
- Exercices de mise en situation des notions abordées en théorie
- Mise à disposition d'un support pédagogique et de manuels techniques adaptés

V1-2020