

PUBLIC

Intégrateur - client

OBJECTIFS

Ce stage est conçu pour permettre de créer, maintenir et de faire évoluer les programmes VAL 3 d'applications industrielles fréquemment utilisées comme : la palettisation, le chargement/déchargement synchronisé avec l'environnement, chargement/déchargement de machines-outils, contrôle de trajectoires simples

PRÉ-REQUIS

Connaissance d'un langage de programmation d'automatisme ou d'informatique

POSITIONNEMENT

Lien de positionnement

DURÉE

Durée : 4.5 jours

LIEU

Lieu : Site de Dijon

ÉVALUATION DES ACQUIS

Suivi de chaque stagiaire lors des travaux pratiques. Examen de fin de stage
Certificat remis à l'issue de la formation

MOYENS PÉDAGOGIQUES

Explications théoriques – Démonstrations
– Exercices pratiques

Licence SRS pour pratiquer sur PC.

Mise à disposition lors du stage et à acquérir à l'issue de la formation

NOMBRE DE STAGIAIRES/SESSION

Mini : 2 / Maxi : 4

PROGRAMME

- Introduction à la robotique 6 axes
- Présentation de la gamme robots
- Consignes de sécurité
- Calibrage
- Utilisation du boîtier manuel
- Navigation dans les menus
- Mode de marche
- Utilisation du logiciel SRS 2013
- Création de programmes (langage VAL3)
- Instructions de mouvements
- Débogueur
- Entrées/Sorties digitales
- Programmation structurée
- Palettisation
- Programmation de l'interface utilisateur
- Introduction aux libraires (références pièces)
- Structure des fichiers
- FTP

Le programme de ce stage peut varier selon l'expérience des participants.

Les systèmes robots mis à disposition des stagiaires dans nos centres de formation permettent d'acquérir une bonne expérience, d'apprendre en pratiquant.