

## **PUBLIC**

Technicien – Automaticien - Ingénieur

## **OBJECTIFS**

Connaître la gamme robot (RV, RH, RP), les différentes architectures (tracking, vision...) et leur fonctionnement  
Maîtriser le logiciel de programmation avec simulation (RT Toolbox2)  
Maîtriser la programmation des robots Mitsubishi Electric

## **PRE-REQUIS**

Connaissances de base

## **POSITIONNEMENT**

Aucun

## **DUREE**

Durée : 2 jours

## **LIEU**

Lieu : Site de Dijon  
En entreprise nous consulter

## **EVALUATION DES ACQUIS**

Attestation de fin de formation

## **MOYENS PEDAGOGIQUES**

Robot poly articulé RV-2FB-Q  
Contrôleur robot CR-750-Q  
Automate série Q  
Teaching Box R56TB  
Logiciel RT Toolbox2 avec simulation

## **NOMBRE DE STAGIAIRES/SESSION**

Mini : 2 / Maxi : 4

## **PROGRAMME**

### **Présentation**

- Les différents types de robot
- Les différentes architectures
- Les principaux applicatifs

### **Logiciel RT Toolbox2**

- Simulation avec un et deux robots
- Création d'un environnement
- Création de programme
- Calcul de temps de cycle
- Optimisation du temps de cycle
- Transfert de programmes

### **Teaching Box**

- Manipulation du robot (Jog,...)
- Création de programme
- Mode debug
- Visualisation des données
- Outils de calibrations + calibrations

### **Mode automatique**

- Interface du contrôleur robot
- Lancer un programme depuis la Teaching Box ou le contrôleur en mode automatique

### **Fonctionnalités du robot**

- Fonction Collision
- Fonction Compliance
- Fonction Multi Mécanisme
- Fonction Palettisation
- Fonction Multitâche